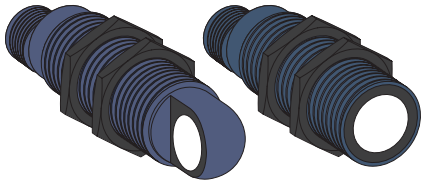
Sensore a ultrasuoni M18
Versione diritta o angolare a 90°

Plastica : XX●18P1PM12
Ottone con rivestimento Ni: XX●18B1PM12
Acciaio inox: XX●18S1PM12

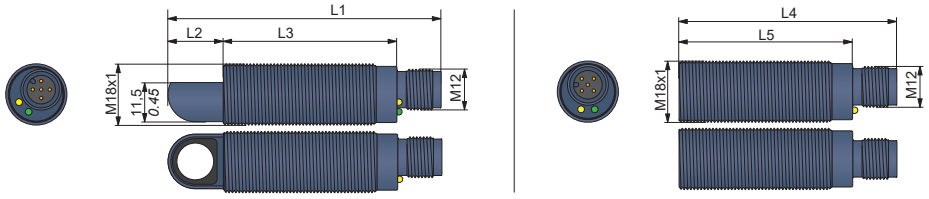


http://qr.tesensors.com/XX0003

LEDs

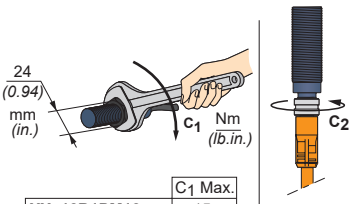
GN: Verde (stato Echo)
YE: Giallo (stato Uscita)

Dimensioni



mm (in.)	L1	L2	L3	L4	L5
XX●18B1PM12 XX●18S1PM12	80,25 (3.16)	16,25 (0.64)	51 (2.01)	64 (2.52)	51 (2.01)
XX●18P1PM12	80 (3.15)	16,9 (0.67)	50,6 (1.99)	64 (2.52)	52 (2.05)

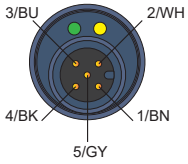
Coppia di serraggio



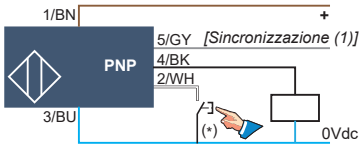
	C_1 Max.
XX●18B1PM12 XX●18S1PM12	15 (133)
XX●18P1PM12	2 (17.7)

$C_2 \leq 2$ Nm / (17.7 lb.in.)

Cablaggio dei connettori



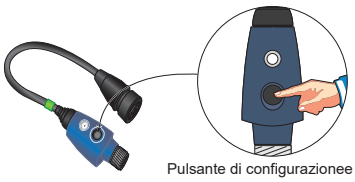
Numero del contatto	Colore del filo	Descrizione
①	BN: Marrone	+12...24 Vdc
②	WH: Bianco	Ingresso di apprendimento
③	BU: Blu	0 Vdc
④	BK: Nero	Uscita (PNP)
⑤	GY: Grigio	Sincronizzazione



(*): Pulsante di configurazione esterno o XXZPB100

Nota: *(1): Vedere la sezione di sincronizzazione*

Accessorio di cablaggio

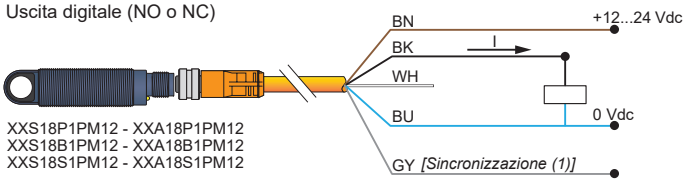


XXZPB100

Pulsante di configurazionee

Schemi di cablaggio

Uscita digitale (NO o NC)

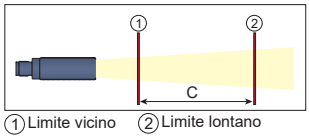


XXS18P1PM12 - XXA18P1PM12
XXS18B1PM12 - XXA18B1PM12
XXS18S1PM12 - XXA18S1PM12

Nota: *(1): Vedere la sezione di sincronizzazione*

Configurazione sensore con procedura di apprendimento

Ⓐ Modalità finestra *(1)*



① Limite vicino ② Limite lontano

C: Finestra di rilevamento

1 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 3...6 secondi) Rilasciare quando il LED verde è acceso a luce fissa. Al rilascio, il LED verde inizia a lampeggiare.

2 Posizionare l'oggetto al limite vicino. Premere e rilasciare rapidamente il pulsante di apprendimento. Ora il LED giallo è accesso a luce fissa e il LED verde continua a lampeggiare.

3 Posizionare l'oggetto al limite lontano. Premere e rilasciare rapidamente il pulsante di apprendimento per tornare al funzionamento normale nella modalità finestra.

(1): Per la modalità Finestra, l'ordine di apprendimento dei limiti vicino e lontano può essere interscambiato.

Ⓑ Impostazione modalità uscita: NO o NC

1 Mantenga pulsado el botón de aprendizaje (entre 6 y 9 segundos). Suéltelo cuando el LED amarillo esté encendido permanentemente. Ambos LED parpadean durante unos 2 segundos y la salida pasa de NA a NC o de NC a NA.

Ⓒ Azzeramento sensore *(2)*

1 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 15...21 secondi) Rilasciare quando entrambi i LED lampeggiano. Il sensore è ora ripristinato all'impostazione predefinita. (3).

Nota :
(2): se questo sensore XX deve essere utilizzato in sostituzione di un sensore XXS● o XXA● nell'apparecchiatura, leggere il messaggio seguente. Il sensore originale XX può essere configurato mediante il software di configurazione XX. In questo caso, l'impostazione del software diventa quella predefinita. Confermare con rappresentante vendite Telemecanique, fornitore sensori, OEM mentre si sostituisce il sensore originale XXS● o XXA● dell'apparecchiatura.
(3): Modalità funzionamento, limite vicino, limite lontano, NO/NC sono azzerati. Per impostazione predefinita, il sensore è in modalità Finestra, campo di rilevamento completo, uscita NO.

Ⓓ Selezione modalità di funzionamento

1 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 9...15 secondi) Rilasciare quando entrambi i LED sono accesi a luce fissa.

2 Tenere premuto secondo le informazioni di seguito (entro 5 secondi) per selezionare la modalità di funzionamento corretta :

1x → modalità finestra
2x → modalità riflessa
3x → modalità prossimità
4x → modalità pompa

Ⓔ Controllo della modalità di funzionamento

1 Premere il pulsante di apprendimento e rilasciare rapidamente (entro 3 secondi). Il numero di lampeggi del LED verde indica la modalità di funzionamento :

- 1 lampeggio : modalità Finestra
- 2 lampeggi : modalità Riflessa
- 3 lampeggi : modalità Prossimità
- 4 lampeggi : modalità Pompa / Iseteresi

⚠ AVVERTIMENTO

FUNZIONAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

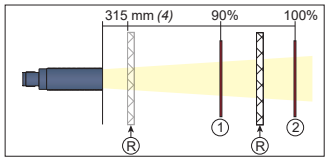
Non utilizzare questo prodotto per rilevare oggetti all'interno della zona morta (zona cieca) o al di fuori della finestra di rilevamento.
Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare rischio di morte, gravi ferite o danni alle apparecchiature.

it Manutenzione, installazione e uso delle apparecchiature elettriche si devono affidare solo a personale qualificato.
Schneider Electric non si assume alcuna responsabilità per qualsiasi conseguenza derivante dall'uso di questi prodotti.

© 2018 Schneider Electric. "All Rights Reserved."

Configurazione sensore con procedura di apprendimento

Ⓕ Modalità Riflessa *(4)*



① Limite vicino ② Limite lontano Ⓡ Riflettore

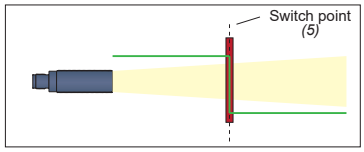
(4): Nella modalità riflessa, la posizione del riflettore deve essere ad almeno 315 mm dal sensore

1 Portare il sensore in modalità Riflessa (vedere la sezione D).

2 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 3...6 secondi) Rilasciare quando il LED verde è acceso a luce fissa. Al rilascio, il LED verde inizia a lampeggiare.

3 Posizionare il riflettore e premere e rilasciare rapidamente il pulsante di apprendimento. Il sensore torna al funzionamento normale.

Ⓖ Modalità Prossimità



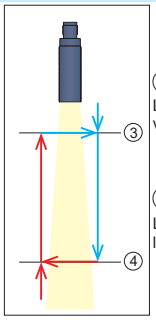
(5): Il punto di commutazione è per impostazione redefinita al pieno campo di rilevamento.

1 Portare il sensore in modalità prossimità (vedere la sezione D).

2 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 3...6 secondi) Rilasciare quando il LED verde è acceso a luce fissa. Al rilascio, il LED verde inizia a lampeggiare.

3 Posizionare l'oggetto e premere una volta il pulsante di apprendimento. Il sensore torna al funzionamento normale.

Ⓗ Modalità Pompa / Isteresi



③ Limite di isteresi vicino

④ Limite di isteresi lontano

1 Portare il sensore in modalità ppompa (vedere la sezione D).

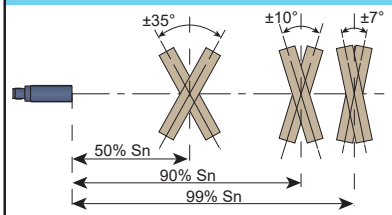
2 Tenere premuto il pulsante di apprendimento. (Tra 3...6 secondi) Rilasciare quando il LED verde è acceso a luce fissa. Al rilascio, il LED verde inizia a lampeggiare.

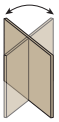
3 Posizionare l'oggetto al limite di isteresi vicino e premere una volta il pulsante di apprendimento. Ora il LED giallo è accesso a luce fissa e il LED verde continua a lampeggiare.

4 Posizionare l'oggetto al limite di isteresi lontano e premere una volta il pulsante di apprendimento. Il sensore torna al funzionamento normale.

Nota :
- Per passare da svuotamento a riempimento (o viceversa), seguire le stesse istruzioni per cambiare le uscite NO↔NC.
- L'ordine di apprendimento dei limiti vicino e lontano può essere scambiato.

Angolo di inclinazione

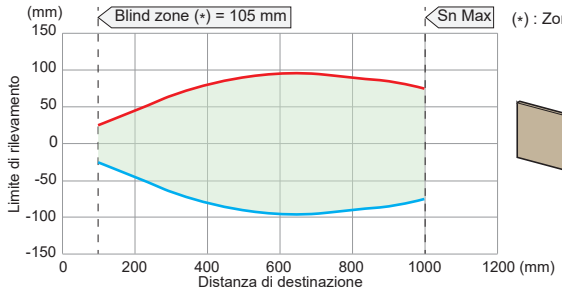




100 x 100 mm
Piastra in acciaio inox

Curve di rilevamento per oggetti diversi

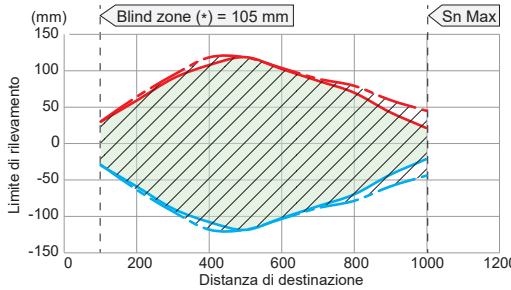
Curva di rilevamento con destinazione quadrata da 100 x 100 mm

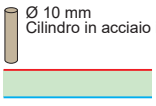


(*) : Zona cieca

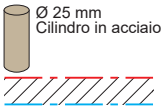
100 x 100 mm
Piastra in acciaio inox

Curva di rilevamento con barra rotonda



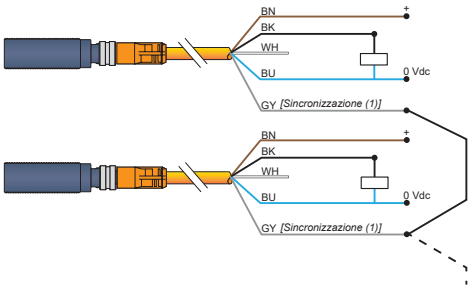


Ø 10 mm
Cilindro in acciaio inox



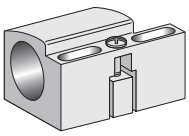
Ø 25 mm
Cilindro in acciaio inox

Sincronizzazione (applicazione affiancata)

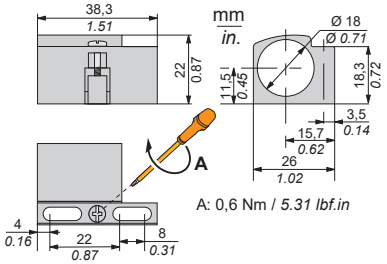


Funzionamento sincronizzazione
Per attivare la sincronizzazione tra più sensori, tutti i cavi del piedino n.5 (grigio) devono essere collegati elettricamente insieme. È possibile sincronizzare al massimo 8 sensori.
Connessione con un PLC per sincronizzazione
I sensori vengono sincronizzati quando i 5i piedini sono azionati contemporaneamente dal fronte di salita di un impulso. È possibile sincronizzare più di 8 sensori tramite l'uscita PLC.
NOTA (1): l'impulso deve essere a un alto livello da 10 a 24 Vcc e a un basso livello da 0 a 2Vcc. Il periodo degli impulsi deve essere di almeno 15 ms (tempo di ciclo del sensore).
NOTA (2): quando il 5o piedino è al livello basso o alto, la rilevazione dell'oggetto è sospesa e l'uscita del sensore mantiene l'ultimo stato valido dell'uscita prima della sospensione.

Accessori di montaggio



XXZB118

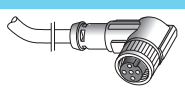
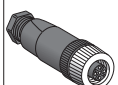
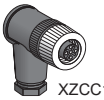


A: 0,6 Nm / *5.31 lbf.in*

Consigliato per l'uso con applicazioni di sensori a temperature operative di -25 ... 0 °C

Accessori di cablaggio

Cavi

5 piedini, 5 cavi (per sincronizzazione)	XZCPV11V12L2 (2 m / *6.6 ft*) XZCPV11V12L5 (5 m / *16.4 ft*) XZCPV11V12L10 (10 m / *32.8 ft*)	 XZCPV12V12L2 (2 m / *6.6 ft*) XZCPV12V12L5 (5 m / *16.4 ft*) XZCPV12V12L10 (10 m / *32.8 ft*)	**Connettori M12**  XZCC12FDM50B
5 piedini, 4 cavi (nessuna sincronizzazione)	XZCP1141L2 (2 m / 6.6 ft) XZCP1141L5 (5 m / 16.4 ft) XZCP1141L10 (10 m / 32.8 ft)	XZCP1241L2 (2 m / 6.6 ft) XZCP1241L5 (5 m / 16.4 ft) XZCP1241L10 (10 m / 32.8 ft)	 XZCC12FCM50B